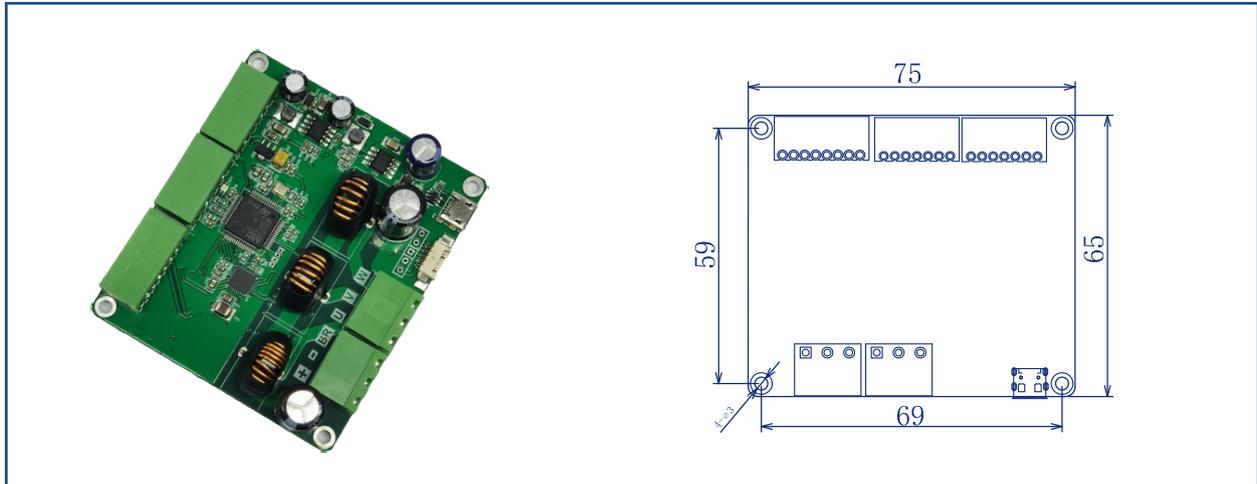


传统控制型+RS485伺服驱动器



型号		伺服驱动器 (传统型+RS485)
		AM-COF-05-10-OBDS
外形尺寸 (mm)		75*65*25
重量 (g)		约70
基本参数	额定电流 (有效值)	5 A
	最大电流 (有效值)	12 A
	供电电压范围	12 VDC~48 VDC (通常按照电机实际额定电压)
	过载持续时间	3 s
	过载保护延时	60 s
	温升	(额定电流运行) 30min ≤ 40K
	驱动频率	16khz
额定绝缘耐压		输入输出对机壳 DC 1000V 漏电流小于 3mA
整机绝缘电阻		温度40℃, 湿度95%, 板上无露水, 电阻 ≥ 1MΩ
平均无故障小时数 (MTBF)		≥8000 小时
功率控制方式		SVPWM
适配电机		直流无刷电机、直流有刷电机
防护等级		IP20
冷却方式		自然冷却
基本端口信息	模拟电压输入口	1 通道 (±10V)
	模拟电压输出口	1通道 (0~10V)
	数字IO输入口	3个通道 (3.3VDC~24VDC), 硬件默认高电平, 可以通过参数修改有效电平控制状态。
	数字IO输出口	1个通道 (集电极开路输出, 最高耐压30V, 最大持续电流0.22A)。
	泄放接口	内置泄放接口, 防止高响应下供电电压突变过高 (适用于开关电源供电, 需外接功率电阻)
	方向+脉冲	一组方向 + 脉冲
	反馈方式	HALL反馈 增量式编码器反馈 (差分/非差分)

联系销售人员或访问我司网站www.assunmotor.com.cn来获取此电子版样本册。

传统控制型伺服驱动器

型号		伺服驱动器 (传统型+RS485)		
基本功能	工作模式	位置环/速度环/力矩环		
	上电就绪时间	上电后无故障3S内驱动器准备就绪		
	硬件保护	欠压	9v	
		过压	65v	
		过流	超过内部限定值	
		过热	85°C 报警停机	
		功率开关	内部支持功率电开关	
	软件保护	故障锁定	检测出故障会减速停机, 并锁定故障	
		超载	实时监测电流是否持续超过最大电流设定, 默认3s后故障报警	
		过流	实时监测电流瞬间波动值, 超过内部设定的值将会立即切断电机输出	
		超差	电流或者速度超差保护	
	数字 IO	输入	根据需求可以通过修改参数复用如下功能: 伺服启动, 零速箝位, 紧急停机, 正限位, 负限位等	
		输出	根据需求可以通过修改参数复用如下功能: 电源欠压, 位置异常, 霍尔错误 (反馈异常), 过流, 超载, 驱动器过热, 电流超差, 速度超差, 电源过压, 伺服就绪, 伺服运行, 零速到达, 目标速度到达, 目标位置到达, 制动输出, 原点回复完成, 错误报警, 反向堵转, 正向堵转, 反向指示	
	通讯接口	USB	一般用于调试 (也支持接收上位机控制)	
CAN		无		
RS422/485		MODBUS RS422/485 (ASCII/RTU) (默认节点id: 0×08, 57600bps, 8, 1, N, N.)		
传输距离		无		
电流控制	阶跃相应	上升时间 ≤ 1.5ms; 超调量 ≤ 5%; 震荡次数 ≤ 2 次		
	电流环	≥1KHz		
	速度限制	参数限制		
速度控制	速度反馈原件	HALL反馈		
	编码器供电电源	+5V±2% / 50mA		
	调速比	≥3000 : 1		
	阶跃相应	上升时间 ≤ 40ms; 超调量 ≤ 15%; 震荡次数 ≤ 2.5次		
	正选频带响应	≥500Hz		
	静差率	≤0.4% (转速 1000RPM, 额定转矩)		
	转速波动率	≤0.6%		
线性度	≤0.45%			
位置控制	最大输入脉冲频率	数字隔离方式 60K (1米长线)		
	脉冲指令模式	AB脉冲: 方向+脉冲		
	指令控制模式	外部脉冲控制, 模拟量输入, 占空比输入		
	电子齿轮比	电子齿轮 N/M, N: 1~65535, M: 1~65535 (参数设置)		
	转矩限制	(参数设置)		
环境要求	运行温度	-30°C+60°C		
	储存温度	-30°C+65°C		
	相对湿度	0%~90%RH (不结露)		
	震动检测要求	频率: 5Hz to 25Hz, 振幅 1.6mm, 25Hz 到 200Hz, 加速 1.2g, 持续30分钟		

联系销售人员或访问我司网站www.assunmotor.com.cn来获取此电子版样本册。

网址: www.assunmotor.com.cn 邮箱: info@assunmotor.com.cn